

Külpontos műszerállás mérése és kiszámítása **SET x10, SETx30 SETx50RX típusú műszerekkel**

A SETx10, SETx10K, SETx30R, SETx30RK és SETx50RX műszerekbe épített szabadálláspont program minimum 2 ismert pontra végzett távmérést igényel az ismeretlen álláspont kiszámításához. Gyakran azonban nem tudunk mindkét pontra távolságot mérni, pl. amikor a közelünkben lévő HP-ra (távmérés és iránymérés) és egy távolabbi tájékozási irányra (csak iránymérés) alapozva kell meghatároznunk az álláspontot. Ebben az esetben a mérést a következőképpen végezd el:

1. Lehetőleg úgy állítsd fel a műszert, hogy a két irány által bezárt szög minél közelebb legyen a 90 fokhoz. A távolabbi tájékozási irány az állásponttól minimum 3x legyen távolabb mint a közelebbi pont.
2. Tárold be a műszer memóriájába a két ismert pont koordinátáit, majd harmadikként tárold be egy olyan pontot, amelynek x és y koordinátája 1 cm-rel tér el a közelebbi ponttól. Ennek adj egy tetszőleges pontszámot.
3. Először végezz szög- és távmérést a közelebbi pontra, majd szögmérést a távolabbi pontra, végül végezz szög- és távmérést a 3. pontra. Ez utóbbi pont helyét az égtájak beazonosításával próbáld meg pontosan kitűzni.

A mérés végrehajtását követően elvégezhető a számítás.